

超低厚度转向机器人

Halo™



Halo 机器人是一种直接驱动的中空转向机器人,能够以高精度和高重复性施加各种转向输入,因此可以获得高质量的数据。



支持同时控制转向、制动及加速踏板功能,可灵活配置



完全可编程且易于使用的控 软件,可在 Windows 中运行



适用于 FMVSS126、ISO 7401、NHTSA 及 UNECE 等法规测试



集成的电子软件包可由车辆的 12 或 24 V 电源供电(或自行供电 1 小时)



支持通过机器人通道、模拟量输入及运动数据包进行数据采集



典型安装时间不到 30 分钟



低摩擦力(<0.9 Nm),满足 Euro NCAP TB038 要求,特别适用于 LSS 测试



车辆可在机器人被禁用时继续正常行驶



可选的 CAN I/O



可升级以进行路径跟随测试

Halo 可用于对车辆的转向系统进行精确可控的输入,从而满足各种测试要求,包括瞬态操控行为、ADAS 测试、法定测试(鱼钩、正弦停滞等)、转向系统评估、耐久性和误用测试。它可用于路径跟随和无人驾驶系统。

电机转子中内置的环绕式碳纤维转向轮辋允许车辆在 Halo 被停用时继续正常行驶,而中空设计则让安全气囊始终保持激活状态。这样可增强测试驾驶员的安全,同时避免了定制转向柱适配器的麻烦。然而,其主要的优点是在现代汽车中,移除驾驶员安全气囊可能被 ESC 系统检测到,从而触发车辆动态极限的变化。

Halo 可与外部数据采集系统配合使用,同时纳入内置的多通道数据采集,从而尽可能减少车辆所需的硬件总数。AB Dynamics 的转向机器人可以与踏板、换挡和离合器机器人配合工作,从而构成一个无人驾驶解决方案。

软件



Halo 的用户界面软件可在任何运行 Windows 的标准 PC 上运行。该软件让驾驶员能够从标准测试库中进行选择,从而轻松便捷地定义和运行新的测试。这些测试包括 正弦、正弦扫频、阶跃和斜坡输入。该软件还提供了一系列的特殊测试,如正弦停滞、侧倾稳定性(用于鱼钩、绕圈测试等)、Catch-up 和 Flick。此外,测试曲线可以通过 使用学习模式把驾驶员的操作输入记录下来,或者从存储在 ASCII 文件中的数据回放出来。机器人还可以跟随外部输入信号。

规格

功能

直接驱动电机	✓
中空设计,可允许安全气囊正常工作	✓
适用于正弦停滞/鱼钩	✓
适用于路径跟随	✓
最大扭矩(短时)	90 Nm at 500°/s
额定扭矩	75 Nm at 1500°/s
最大速度	2500°/s at up to 10 Nm
电机重量	9 kg

关于 AB Dynamics

AB Dynamics 是全球领先的汽车测试和验证解决方案供应商,旨在推动更安全、更高效和可持续发展的车辆开发。作为 AB Dynamics Group 公司的一部分,我们让客户能够在虚拟环境中开发和测试,在赛道上进行验证,然后在公共道路上评估车辆。

For more information:
info@zeer.com.cn
www.zeer.top

© 2022 AB Dynamics。保留所有权利。AB Dynamics® 和 Halo™ 是 AB Dynamics plc 或其子公司在英国和其他国家/地区的商标和财产。所提供的系统、部件、方法及软件可能会受专利和设计权的保护。虽然这些信息是出于善意而提供,但对此类信息不作任何保证或陈述,不得将其视为对 AB Dynamics plc 或其任何子公司具有约束力的任何合同或其他承诺。

